

Corrigé du DM n° 8

III. Deux premières implications

Soit $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$.

5. Si A vérifie (C_1) , alors il existe $P \in \mathbb{R}[X]$ tel que ${}^t A = P(A)$. Or, tout polynôme en A commute avec A , donc ${}^t A = P(A)$ commute avec A , autrement dit A est normale. Ainsi :

Si la matrice A vérifie la condition (C_1) , alors elle vérifie la condition (C_2) .

6. Si A vérifie (C_2) , alors ${}^t AA = A{}^t A$. Pour tout $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$, on a :

$$\|{}^t AX\|^2 = ({}^t AX)({}^t AX) = {}^t XA{}^t AX = {}^t X{}^t AAX = ({}^t AX)(AX) = \|AX\|^2.$$

Ainsi, $\|{}^t AX\| = \|AX\|$, donc :

Si la matrice A vérifie la condition (C_2) , alors elle vérifie la condition (C_3) .

IV. La condition (C_3) implique la condition (C_4)

7. On considère $A = \begin{pmatrix} a & c \\ b & d \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ vérifiant (C_3) , soit pour tout $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$, $\|{}^t AX\| = \|AX\|$.

Ceci se traduit par pour tout $(x, y) \in \mathbb{R}^2$, $AX = \begin{pmatrix} ax + cy \\ bx + dy \end{pmatrix}$, ${}^t AX = \begin{pmatrix} ax + by \\ cx + dy \end{pmatrix}$ et :

$$\begin{aligned} \|{}^t AX\| = \|AX\| &\Leftrightarrow (ax + by)^2 + (cx + dy)^2 = (ax + cy)^2 + (bx + dy)^2 \\ &\Leftrightarrow a^2 x^2 + 2abxy + b^2 y^2 + c^2 x^2 + 2cdxy + d^2 y^2 \\ &\quad = a^2 x^2 + 2acxy + c^2 y^2 + b^2 x^2 + 2bdxy + d^2 y^2 \\ &\Leftrightarrow (b^2 - c^2)y^2 + (c^2 - b^2)x^2 + 2(ab + cd - ac - bd)xy = 0 \\ &\Leftrightarrow (b - c)[(b + c)(y^2 - x^2) + 2(a - d)xy] = 0 \end{aligned}$$

- Avec $(x, y) = (1, 0)$, on obtient : $(b - c)(b + c) = 0$.
- Avec $(x, y) = (1, 1)$, on obtient : $(b - c)(a - d) = 0$.

Donc, soit $b = c$, soit $\begin{cases} b + c = 0 \\ a - d = 0 \end{cases}$. De plus si $b = 0$, alors la première équation donne $c = 0 = b$.

Donc, on a bien :

$$b = c \text{ ou bien } (c = -b \neq 0 \text{ et } a = d).$$

Alors, si A vérifie (C_3) , on a :

$$A = {}^tA = \begin{pmatrix} a & b \\ b & d \end{pmatrix} \text{ ou bien } A = \begin{pmatrix} a & -b \\ b & a \end{pmatrix} \text{ avec } b \neq 0.$$

Dans le premier cas, A est symétrique réelle, donc diagonalisable dans une base orthonormée (d'après le théorème spectral) et A vérifie (C_4) .

Dans le second cas, on a $a^2 + b^2 \geq b^2 > 0$, donc on peut poser $r = \sqrt{a^2 + b^2} > 0$, $\cos \theta = \frac{a}{r}$ et $\sin \theta = \frac{b}{r}$, et :

$$A = rR(\theta).$$

Donc, A est directement de la forme voulue, donc vérifie (C_4) . Finalement, pour $n = 2$:

Si la matrice A vérifie la condition (C_3) , alors elle vérifie la condition (C_4) .

8. On revient au cas générale $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ vérifie (C_3) , soit $\|{}^tAX\| = \|AX\|$ pour tout $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$.

On a alors pour tout $\lambda \in \mathbb{R}$ et tout $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$:

$$\begin{aligned} \|{}^tAX - \lambda X\|^2 &= ({}^tAX - \lambda X)({}^tAX - \lambda X) = ({}^tXA - \lambda {}^tX)({}^tAX - \lambda X) \\ &= {}^tXA {}^tAX - \lambda {}^tXAX - \lambda {}^tX {}^tAX + \lambda^2 {}^tXX \\ &= \|{}^tAX\|^2 - \lambda({}^tXAX + {}^tX {}^tAX) + \lambda^2 \|X\|^2 \end{aligned}$$

Et de même, $\|AX - \lambda X\|^2 = \|AX\|^2 - \lambda({}^tX {}^tAX + {}^tXAX) + \lambda^2 \|X\|^2$. Comme $\|{}^tAX\|^2 = \|AX\|^2$, on obtient :

$$\|{}^t(A - \lambda I_n)X\|^2 = \|({}^tA - \lambda I_n)X\|^2 = \|{}^tAX - \lambda X\|^2 = \|AX - \lambda X\|^2 = \|(A - \lambda I_n)X\|^2.$$

Ceci étant vrai pour tout $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$:

$A - \lambda I_n$ vérifie (C_3) .

9. On a :

$$\chi_{{}^tA} = \det(XI_n - {}^tA) = \det[{}^t(XI_n - A)] = \det(XI_n - A) = \chi_A.$$

Donc :

$$Sp({}^tA) = Sp(A).$$

De plus, pour tout $\lambda \in Sp({}^tA) = Sp(A)$, on a :

$$\begin{aligned} X \in \ker({}^tA - \lambda I_n) &\Leftrightarrow {}^tAX - \lambda X = 0 \Leftrightarrow \|{}^tAX - \lambda X\| = 0 \\ &\Leftrightarrow \|AX - \lambda X\| = 0 \Leftrightarrow AX - \lambda X = 0 \Leftrightarrow X \in \ker(A - \lambda I_n) \end{aligned}$$

Donc, $\ker({}^tA - \lambda I_n) = \ker(A - \lambda I_n)$ et ainsi :

tA et A ont les mêmes sous-espaces propres.

Soit $\lambda, \mu \in Sp(A)$ avec $\lambda \neq \mu$, $X \in \ker(A - \lambda I_n)$ et $X' \in \ker(A - \mu I_n)$.

On a $X \in \ker(A - \lambda I_n)$, donc $AX = \lambda X$ et $X' \in \ker(A - \lambda I_n) = \ker({}^t A - \lambda I_n)$, donc ${}^t A X' = \mu X'$.
Alors :

$$\lambda(X | X') = \lambda' X X' = ({}^t(\lambda X)) X' = ({}^t(A X)) X' = ({}^t X' A) X' = {}^t X' ({}^t A X') = {}^t X' (\mu X') = \mu' X X' = \mu(X | X').$$

Donc $(\lambda - \mu)(X | X') = 0$ et comme $\lambda \neq \mu$, on obtient $(X | X') = 0$. Ceci étant vrai pour tous $X \in \ker(A - \lambda I_n)$ et $X' \in \ker(A - \mu I_n)$, on en conclut que $\ker(A - \lambda I_n)$ et $\ker(A - \mu I_n)$ sont orthogonaux et donc :

Les sous-espaces propres de ${}^t A$ et A sont orthogonaux deux à deux.

10. Supposons que la matrice A est diagonalisable dans $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$. Elle possède alors au moins une valeur propre réelle. Notons $Sp(A) = \{\lambda_1, \dots, \lambda_d\}$ (le spectre réel) et pour tout $i \in \llbracket 1, d \rrbracket$, $E_i = \ker(A - \lambda_i I_n)$ le sous-espace propre associé à λ_i . Comme A est diagonalisable, on a $\mathbb{R}^n = E_1 \oplus \dots \oplus E_d$ et, d'après la question précédente, cette somme est orthogonale.

Ainsi, en prenant une base orthonormée \mathcal{B}_i de chaque E_i , la famille $\mathcal{B} = \mathcal{B}_1 \cup \dots \cup \mathcal{B}_d$ est une base orthonormée de \mathbb{R}^n et donc, si A est diagonalisable, elle l'est dans une base orthonormée.

Si P est la matrice de passage de la base canonique de \mathbb{R}^n à la base \mathcal{B} (toutes deux orthonormées), alors P est orthogonale et :

$$A = P D {}^t P$$

où D est la matrice diagonale dont les coefficients diagonaux sont les valeurs propres de A , comptées avec leur ordre de multiplicité dans le polynôme caractéristique de A .

Alors, ${}^t A = {}^t(P D {}^t P) = ({}^t P) {}^t D P = P D {}^t P = A$ et donc A est symétrique.

Respectivement, d'après le théorème spectral, si A est symétrique (réelle), alors elle est diagonalisable (dans une base orthonormée de \mathbb{R}^n).

Finalelement :

La matrice A est diagonalisable dans $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ si et seulement elle est symétrique.

11. On prend $n \geq 3$.

Notons u et v les endomorphismes de \mathbb{R}^n canoniquement associés à A et ${}^t A$ respectivement.

D'après le théorème 1 rappelé au début de l'énoncé, il existe une droite ou un plan F stable par u .

Soit $\mathcal{B}_F = (e_1)$ ou $\mathcal{B}_F = (e_1, e_2)$ une base orthonormée de F , que l'on complète en une base orthonormée $\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_n)$ de \mathbb{R}^n , on a :

$$M_{\mathcal{B}}(u) = \begin{pmatrix} A_1 & A_3 \\ 0_{n-p,p} & A_2 \end{pmatrix}$$

avec $p=1$ quand F est une droite, $p=2$ quand F est un plan, $A_1 \in \mathcal{M}_p(\mathbb{R})$, $A_2 \in \mathcal{M}_{n-p}(\mathbb{R})$ et $A_3 \in \mathcal{M}_{p,n-p}(\mathbb{R})$.

Si P est la matrice de passage de la base canonique de \mathbb{R}^n à la base \mathcal{B} , on a $P \in O(n)$ et :

$$M_{\mathcal{B}}(u) = {}^t P A P$$

Et :

$${}^t M_{\mathcal{B}}(u) = {}^t ({}^t P A P) = {}^t P {}^t A P = M_{\mathcal{B}}(v).$$

$$\text{Donc, } M_{\mathcal{B}}(v) = \begin{pmatrix} {}^t A_1 & 0_{p,n-p} \\ {}^t A_3 & {}^t A_2 \end{pmatrix}.$$

Or, pour tout $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$, $\|{}^t A X\| = \|A X\|$, donc pour tout $x \in \mathbb{R}^n$, $\|v(x)\| = \|u(x)\|$.

$$\bullet \text{ Si } p = 1, \text{ on a } M_{\mathcal{B}}(u) = \begin{pmatrix} a & \alpha_{1,2} & \cdots & \alpha_{1,n} \\ 0 & & & \\ \vdots & & A_2 & \\ 0 & & & \end{pmatrix} \text{ et } M_{\mathcal{B}}(v) = \begin{pmatrix} a & 0 & \cdots & 0 \\ \alpha_{1,2} & & & \\ \vdots & & {}^t A_2 & \\ \alpha_{1,n} & & & \end{pmatrix}, \text{ donc :}$$

$$\begin{cases} u(e_1) = a e_1 \\ v(e_1) = a e_1 + \alpha_{1,2} e_2 + \dots + \alpha_{1,n} e_n \end{cases}$$

Et :

$$\|v(e_1)\| = \|u(e_1)\| \Leftrightarrow a^2 = a^2 + \alpha_{1,2}^2 + \dots + \alpha_{1,n}^2 \Leftrightarrow \alpha_{1,2}^2 + \dots + \alpha_{1,n}^2 = 0 \Leftrightarrow \alpha_{1,2} = \dots = \alpha_{1,n} = 0.$$

Donc, $A_3 = 0_{1,n-1}$.

$$\bullet \text{ Si } p = 2, \text{ on a } M_{\mathcal{B}}(u) = \begin{pmatrix} a & b & \alpha_{1,3} & \cdots & \alpha_{1,n} \\ c & d & \beta_{1,3} & \cdots & \beta_{1,n} \\ 0 & 0 & & & \\ \vdots & \vdots & & A_2 & \\ 0 & 0 & & & \end{pmatrix} \text{ et } M_{\mathcal{B}}(v) = \begin{pmatrix} a & c & 0 & \cdots & 0 \\ b & d & 0 & \cdots & 0 \\ \alpha_{1,3} & \beta_{1,3} & & & \\ \vdots & \vdots & & {}^t A_2 & \\ \alpha_{1,n} & \beta_{1,n} & & & \end{pmatrix}, \text{ donc :}$$

$$\begin{cases} u(e_1) = a e_1 + c e_2 \\ v(e_1) = a e_1 + b e_2 + \alpha_{1,3} e_3 + \dots + \alpha_{1,n} e_n \end{cases} \text{ et } \begin{cases} u(e_2) = b e_1 + d e_2 \\ v(e_2) = c e_1 + d e_2 + \beta_{1,3} e_3 + \dots + \beta_{1,n} e_n \end{cases}$$

Et :

$$\begin{cases} \|v(e_1)\| = \|u(e_1)\| \\ \|v(e_2)\| = \|u(e_2)\| \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} a^2 + c^2 = a^2 + b^2 + \alpha_{1,3}^2 + \dots + \alpha_{1,n}^2 \\ b^2 + d^2 = c^2 + d^2 + \beta_{1,3}^2 + \dots + \beta_{1,n}^2 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} \alpha_{1,3}^2 + \dots + \alpha_{1,n}^2 = c^2 - b^2 \\ \beta_{1,3}^2 + \dots + \beta_{1,n}^2 = -(c^2 - b^2) \end{cases}$$

Comme $\alpha_{1,3}^2 + \dots + \alpha_{1,n}^2 \geq 0$ et $\beta_{1,3}^2 + \dots + \beta_{1,n}^2 \geq 0$, ceci donne :

$$\begin{cases} c^2 - b^2 = 0 \\ \alpha_{1,3}^2 + \dots + \alpha_{1,n}^2 = 0 \\ \beta_{1,3}^2 + \dots + \beta_{1,n}^2 = 0 \end{cases}$$

Donc, $\alpha_{1,3} = \dots = \alpha_{1,n} = \beta_{1,3} = \dots = \beta_{1,n} = 0$ et donc à nouveau $A_3 = 0_{2,n-2}$.

Finalement, dans les deux cas :

$$M_{\mathcal{B}}(u) = {}^t P A P = \begin{pmatrix} A_1 & 0_{p,n-p} \\ 0_{n-p,p} & A_2 \end{pmatrix} = B.$$

Remarquons alors que pour tout $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$:

$$\begin{aligned}\|{}^t BX\|^2 &= ({}^t BX)({}^t BX) = {}^t XB{}^t BX = {}^t X({}^t PAP)({}^t PAP)X \\ &= {}^t X{}^t PAP{}^t P{}^t APX = {}^t ({}^t A(PX))({}^t A(PX)) = \|{}^t A(PX)\|^2 \\ \|BX\|^2 &= ({}^t BX)BX = {}^t X{}^t BBX = {}^t X({}^t PAP)({}^t PAP)X \\ &= {}^t X{}^t P{}^t AP{}^t PAPX = {}^t (A(PX))(A(PX)) = \|A(PX)\|^2\end{aligned}$$

Or, A vérifie (C_3) , donc $\|{}^t A(PX)\| = \|A(PX)\|$ et ainsi, $\|{}^t BX\| = \|BX\|$ pour tout $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$.

Alors pour tout $(X_1, X_2) \in \mathcal{M}_{p,1}(\mathbb{R}) \times \mathcal{M}_{n-p,1}(\mathbb{R})$, on a en posant $X = \begin{pmatrix} X_1 \\ X_2 \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$:

$$BX = \begin{pmatrix} A_1 & 0_{p,n-p} \\ 0_{n-p,p} & A_2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} X_1 \\ X_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} A_1 X_1 \\ A_2 X_2 \end{pmatrix}.$$

Et comme la base \mathcal{B} est orthonormée, on a :

$$\|BX\|^2 = \|A_1 X_1\|^2 + \|A_2 X_2\|^2.$$

De même, $\|{}^t BX\|^2 = \|{}^t A_1 X_1\|^2 + \|{}^t A_2 X_2\|^2$ et ainsi, pour tout $(X_1, X_2) \in \mathcal{M}_{p,1}(\mathbb{R}) \times \mathcal{M}_{n-p,1}(\mathbb{R})$:

$$\|A_1 X_1\|^2 + \|A_2 X_2\|^2 = \|{}^t A_1 X_1\|^2 + \|{}^t A_2 X_2\|^2.$$

En prenant $X_2 = 0_{n-p,1}$, on obtient $\|A_1 X_1\|^2 = \|{}^t A_1 X_1\|^2$ pour tout $X_1 \in \mathcal{M}_{p,1}(\mathbb{R})$, donc A_1 vérifie (C_3) et en prenant $X_1 = 0_{p,1}$, on obtient $\|A_2 X_2\|^2 = \|{}^t A_2 X_2\|^2$ pour tout $X_2 \in \mathcal{M}_{n-p,1}(\mathbb{R})$, donc A_2 vérifie (C_3) .

Finalement :

$A \text{ est orthogonalement semblable à une matrice du type } \begin{pmatrix} A_1 & 0_{p,n-p} \\ 0_{n-p,p} & A_2 \end{pmatrix}$ <p>où $A_1 \in \mathcal{M}_p(\mathbb{R})$ et $A_2 \in \mathcal{M}_{n-p}(\mathbb{R})$ vérifie (C_3).</p>
--

12. Montrons par récurrence forte sur $n \geq 2$ que si $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ vérifie (C_3) , alors elle vérifie (C_4) .

D'après la question 7, la propriété est vraie au rang $n = 2$.

Supposons la propriété vraie jusqu'à un rang $n \geq 2$. Soit $A \in \mathcal{M}_{n+1}(\mathbb{R})$ vérifiant (C_3) .

Comme $n+1 \geq 3$, d'après la question précédente, il existe un entier $p \in \llbracket 1, n \rrbracket$ et deux matrices $A_1 \in \mathcal{M}_p(\mathbb{R})$ et $A_2 \in \mathcal{M}_{n+1-p}(\mathbb{R})$ vérifiant (C_3) et telles que A est orthogonalement semblable à

$$\begin{pmatrix} A_1 & 0_{p,n+1-p} \\ 0_{n+1-p,p} & A_2 \end{pmatrix}.$$

Or, $p \in \llbracket 1, n \rrbracket$, donc $n+1-p \in \llbracket 1, n \rrbracket$ et par hypothèse de récurrence, A_1 et A_2 vérifient (C_4) .

Ainsi, il existe $Q_1 \in O(p)$ et $Q_2 \in O(n+1-p)$ telles que $A_1 = Q_1 B_1 {}^t Q_1$ et $A_2 = Q_2 B_2 {}^t Q_2$ où $B_1 \in \mathcal{M}_p(\mathbb{R})$ et $B_2 \in \mathcal{M}_{n+1-p}(\mathbb{R})$ sont des matrices diagonales par blocs, dont chaque bloc diagonal est soit de taille 1×1 , soit de taille 2×2 , du type $rR(\theta)$, où $(r, \theta) \in \mathbb{R}_+^* \times \mathbb{R}$. Posons :

$$Q = \begin{pmatrix} Q_1 & 0_{p, n+1-p} \\ 0_{n+1-p, p} & Q_2 \end{pmatrix} \text{ et } B = \begin{pmatrix} B_1 & 0_{p, n+1-p} \\ 0_{n+1-p, p} & B_2 \end{pmatrix}.$$

La matrice B est diagonale par blocs, où chaque bloc est soit de taille 1×1 , soit de taille 2×2 , du type $rR(\theta)$, où $(r, \theta) \in \mathbb{R}_+^* \times \mathbb{R}$. De plus :

$$Q {}^t Q = \begin{pmatrix} Q_1 & 0_{p, n+1-p} \\ 0_{n+1-p, p} & Q_2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} {}^t Q_1 & 0_{p, n+1-p} \\ 0_{n+1-p, p} & {}^t Q_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} Q_1 {}^t Q_1 & 0_{p, n+1-p} \\ 0_{n+1-p, p} & Q_2 {}^t Q_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} I_p & 0_{p, n+1-p} \\ 0_{n+1-p, p} & I_{n+1-p} \end{pmatrix} = I_{n+1}.$$

Donc $Q \in O(n+1)$.

Enfin :

$$\begin{pmatrix} A_1 & 0_{p, n+1-p} \\ 0_{n+1-p, p} & A_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} Q_1 B_1 {}^t Q_1 & 0_{p, n+1-p} \\ 0_{n+1-p, p} & Q_2 B_2 {}^t Q_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} Q_1 & 0_{p, n+1-p} \\ 0_{n+1-p, p} & Q_2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} B_1 & 0_{p, n+1-p} \\ 0_{n+1-p, p} & B_2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} {}^t Q_1 & 0_{p, n+1-p} \\ 0_{n+1-p, p} & {}^t Q_2 \end{pmatrix} = Q B {}^t Q$$

Ainsi, A **ORST** à $\begin{pmatrix} A_1 & 0_{p, n+1-p} \\ 0_{n+1-p, p} & A_2 \end{pmatrix}$, qui est **ORST** à B . Comme la relation **ORST** est transitive (d'après la question 1), A **ORST** à B , qui a la forme voulue dans la condition (C₄) et donc, A vérifie (C₄).

La propriété est vraie au rang $n+1$.

Finalement, la propriété est initialisée et héréditaire, donc vraie pour tout entier $n \geq 2$ et ainsi :

Si la matrice A vérifie la condition (C₃), alors elle vérifie la condition (C₄).

V. La condition (C₄) implique la condition (C₁)

13. Supposons l'existence de $P = a_0 + a_1 X + \dots + a_{n-1} X^{n-1} \in \mathbb{C}_{n-1}[X]$ tel que $P(z_k) = \bar{z}_k$ pour tout $k \in \llbracket 1, n \rrbracket$.

Les a_k sont alors solutions du système :

$$(S) : \begin{cases} a_0 + a_1 z_1 + a_2 z_1^2 + \dots + a_{n-1} z_1^{n-1} = \bar{z}_1 \\ a_0 + a_1 z_2 + a_2 z_2^2 + \dots + a_{n-1} z_2^{n-1} = \bar{z}_2 \\ \vdots \\ a_0 + a_1 z_n + a_2 z_n^2 + \dots + a_{n-1} z_n^{n-1} = \bar{z}_n \end{cases} \Leftrightarrow V \begin{pmatrix} a_0 \\ a_1 \\ a_2 \\ \vdots \\ a_{n-1} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \bar{z}_1 \\ \bar{z}_2 \\ \bar{z}_3 \\ \vdots \\ \bar{z}_n \end{pmatrix} \text{ avec } V = \begin{pmatrix} 1 & z_1 & z_1^2 & \dots & z_1^{n-1} \\ 1 & z_2 & z_2^2 & \dots & z_2^{n-1} \\ 1 & z_3 & z_3^2 & \dots & z_3^{n-1} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \dots & \vdots \\ 1 & z_n & z_n^2 & \dots & z_n^{n-1} \end{pmatrix}.$$

Or, les z_k sont deux à deux distincts donc le déterminant la matrice de Vandermonde V est non nul et cette matrice est inversible.

Ainsi :

$$\begin{pmatrix} a_0 \\ a_1 \\ a_2 \\ \vdots \\ a_{n-1} \end{pmatrix} = V^{-1} \begin{pmatrix} \bar{z}_1 \\ \bar{z}_2 \\ \bar{z}_3 \\ \vdots \\ \bar{z}_n \end{pmatrix}.$$

Donc, P est unique.

Réciproquement, si on prend $P = a_0 + a_1X + \dots + a_{n-1}X^{n-1}$ avec les a_k définis comme ci-dessus sont solutions de (S) et on a bien pour tout $k \in \llbracket 1, n \rrbracket$, $P(z_k) = a_0 + a_1z_k + a_2z_k^2 + \dots + a_{n-1}z_k^{n-1} = \bar{z}_k$.

Ainsi :

Il existe un unique $P \in \mathbb{C}_{n-1}[X]$ tel que $P(z_k) = \bar{z}_k$ pour tout $k \in \llbracket 1, n \rrbracket$.

On suppose que $\bar{z}_k \in \{z_1, z_2, \dots, z_n\}$ pour tout $k \in \llbracket 1, n \rrbracket$.

Alors, pour tout $k \in \llbracket 1, n \rrbracket$, il existe $i_k \in \llbracket 1, n \rrbracket$ tel que $\bar{z}_k = z_{i_k}$ (et donc $z_k = \bar{z}_{i_k}$).

Si on note $\bar{P} = \bar{a}_0 + \bar{a}_1X + \dots + \bar{a}_{n-1}X^{n-1}$, on a :

$$P(z_{i_k}) = \bar{z}_{i_k} = z_k \iff \overline{P(z_{i_k})} = z_{i_k} = \bar{z}_k \iff \bar{P}(\bar{z}_{i_k}) = \bar{P}(z_k) = \bar{z}_k.$$

Ainsi, $\bar{P} \in \mathbb{C}_{n-1}[X]$ vérifie $\bar{P}(z_k) = \bar{z}_k$ pour tout $k \in \llbracket 1, n \rrbracket$, autrement les mêmes hypothèses que P . Or, il n'existe qu'un seul polynôme de $\mathbb{C}_{n-1}[X]$ vérifiant ces hypothèses : P .

Donc, $\bar{P} = P$, soit pour tout $k \in \llbracket 1, n \rrbracket$, $\bar{a}_k = a_k$, donc $a_k \in \mathbb{R}$ et ainsi :

Si $\bar{z}_k \in \{z_1, z_2, \dots, z_n\}$ pour tout $k \in \llbracket 1, n \rrbracket$, le polynôme P est réel.

14. On a $R(\theta) = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}$ et :

$$\chi_{R(\theta)} = \begin{vmatrix} X - \cos \theta & \sin \theta \\ -\sin \theta & X - \cos \theta \end{vmatrix} = (X - \cos \theta)^2 + \sin^2 \theta = (X - e^{i\theta})(X - e^{-i\theta}).$$

Si $e^{i\theta} = e^{-i\theta}$, alors $\sin \theta = 0$ et $R(\theta)$ est diagonale (et même scalaire, égale à $\pm I_2$).

Si $e^{i\theta} \neq e^{-i\theta}$, alors $\chi_{R(\theta)}$ est scindé à racines simples, donc $R(\theta)$ est diagonalisable, donc il existe

$Q \in GL_2(\mathbb{C})$ telle que $R(\theta) = QDQ^{-1}$ avec $D = \begin{pmatrix} e^{i\theta} & 0 \\ 0 & e^{-i\theta} \end{pmatrix}$. De plus :

$$\ker(R(\theta) - e^{i\theta}I_2) = \text{Vect} \left[\begin{pmatrix} i \\ 1 \end{pmatrix} \right] \text{ et } \ker(R(\theta) - e^{-i\theta}I_2) = \text{Vect} \left[\begin{pmatrix} i \\ -1 \end{pmatrix} \right].$$

Donc, on peut prendre $Q = \begin{pmatrix} i & i \\ 1 & -1 \end{pmatrix}$ et alors $Q^{-1} = \frac{1}{-2i} \begin{pmatrix} -1 & -i \\ -1 & i \end{pmatrix} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} -i & 1 \\ -i & -1 \end{pmatrix}$.

On a alors :

$$P(rR(\theta)) = P(rQDQ^{-1}) = P(Q(rD)Q^{-1}) = Q[P(rD)]Q^{-1}.$$

Et comme $rD = \begin{pmatrix} re^{i\theta} & 0 \\ 0 & re^{-i\theta} \end{pmatrix}$, on a :

$$P(rD) = \begin{pmatrix} P(re^{i\theta}) & 0 \\ 0 & P(re^{-i\theta}) \end{pmatrix}.$$

Or, $P(re^{i\theta}) = re^{-i\theta}$, et comme P est réel, $\overline{P} = P$ et :

$$\overline{P(re^{i\theta})} = \overline{re^{-i\theta}} \Leftrightarrow \overline{P}(re^{i\theta}) = P(re^{-i\theta}) = re^{i\theta}.$$

Ainsi :

$$P(rD) = \begin{pmatrix} re^{-i\theta} & 0 \\ 0 & re^{i\theta} \end{pmatrix} = r \begin{pmatrix} e^{-i\theta} & 0 \\ 0 & e^{i\theta} \end{pmatrix}.$$

Donc :

$$P(rR(\theta)) = Q[P(rD)]Q^{-1} = r \begin{pmatrix} i & i \\ 1 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} e^{-i\theta} & 0 \\ 0 & e^{i\theta} \end{pmatrix} \left[\frac{1}{2} \begin{pmatrix} -i & 1 \\ -i & -1 \end{pmatrix} \right] = \frac{1}{2} r \begin{pmatrix} e^{-i\theta} + e^{i\theta} & i(e^{-i\theta} - e^{i\theta}) \\ i(e^{i\theta} - e^{-i\theta}) & e^{-i\theta} + e^{i\theta} \end{pmatrix}.$$

Soit :

$$P(rR(\theta)) = r \begin{pmatrix} \cos \theta & \sin \theta \\ -\sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix} = r {}^t R(\theta) = {}^t (rR(\theta)).$$

Finalement, on a bien :

$$\boxed{P(rR(\theta)) = {}^t (rR(\theta))}$$

Plan B (en suivant l'indication de l'énoncé !)

On a vu sur $\chi = \chi_{rR(\theta)} = (X - r \cos \theta)^2 + r^2 \sin^2 \theta = (X - re^{i\theta})(X - re^{-i\theta}) \in \mathbb{R}_2[X]$.

Comme $P \in \mathbb{R}[X]$, la division euclidienne de P par χ s'écrit :

$$P = Q\chi + aX + b$$

avec $Q \in \mathbb{R}[X]$ et $a, b \in \mathbb{R}$.

On a $P(re^{i\theta}) = re^{-i\theta}$ et $\chi(re^{i\theta}) = 0$, donc :

$$P(re^{i\theta}) = Q(re^{i\theta})\chi(re^{i\theta}) + are^{i\theta} + b = are^{i\theta} + b = re^{-i\theta}.$$

Soit (avec r, a et b réels) :

$$\begin{cases} ar \cos \theta + b = r \cos \theta \\ ar \sin \theta = -r \sin \theta \end{cases}$$

Or, d'après le théorème de Cayley-Hamilton, $\chi(rR(\theta)) = 0_2$, donc :

$$\begin{aligned} P(rR(\theta)) &= Q(rR(\theta))\chi(rR(\theta)) + arR(\theta) + bI_2 = arR(\theta) + bI_2 \\ &= \begin{pmatrix} ar \cos \theta + b & -ar \sin \theta \\ ar \sin \theta & ar \cos \theta + b \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} r \cos \theta & r \sin \theta \\ -r \sin \theta & r \cos \theta \end{pmatrix} = r \begin{pmatrix} \cos \theta & \sin \theta \\ -\sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

Soit :

$$\boxed{P(rR(\theta)) = {}^t (rR(\theta))}$$

15. Soit $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ vérifiant la condition (C₄).

Notons z_1, z_2, \dots, z_d les valeurs propres réelles ou complexes distinctes de A . Ce sont les racines du polynôme caractéristique χ_A de A , qui est à coefficients réels (car A est réelle). Or, si un nombre complexe est racine d'un polynôme réel, alors son conjugué l'est aussi, et ainsi, pour tout $k \in \llbracket 1, d \rrbracket$, $\bar{z}_k \in \{z_1, z_2, \dots, z_d\}$.

D'après la question 13, il existe alors $P \in \mathbb{R}_{d-1}[X]$ tel que pour tout $k \in \llbracket 1, d \rrbracket$:

$$P(z_k) = \bar{z}_k.$$

Par ailleurs, A vérifie (C₄), donc il existe une matrice $Q \in O_n(\mathbb{R})$ et des matrices A_1, A_2, \dots, A_r de la forme (α) ou $rR(\theta)$ avec $(r, \theta) \in \mathbb{R}_+^* \times \mathbb{R}$ telles que :

$$A = QB^tQ$$

où B est la matrice diagonale par blocs $\text{diag}(A_1, A_2, \dots, A_r)$ de $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$.

D'après le **théorème 2** admis dans l'énoncé, on a :

$$P(A) = QP(B)^tQ.$$

Et :

$$P(B) = P(\text{diag}(A_1, A_2, \dots, A_r)) = \text{diag}(P(A_1), P(A_2), \dots, P(A_r)).$$

Remarquons que A et B ont le même spectre (car les matrices sont semblables), soit $\{z_1, z_2, \dots, z_d\}$.

Comme $B = \text{diag}(A_1, A_2, \dots, A_r)$, on a :

$$Sp(A_1) \cup Sp(A_2) \cup \dots \cup Sp(A_r) = Sp(B) = Sp(A) = \{z_1, z_2, \dots, z_d\}.$$

Soit alors $i \in \llbracket 1, r \rrbracket$.

- Si $A_i = (\alpha)$, alors $\{\alpha\} = Sp(A_i) \subset \{z_1, z_2, \dots, z_d\}$, donc $P(\alpha) = \bar{\alpha} = \alpha$ et :

$$P(A_i) = (P(\alpha)) = (\alpha) = {}^t(\alpha) = {}^tA_i.$$

- Si $A_i = rR(\theta)$, alors $Sp(A_i) = \{re^{i\theta}, re^{-i\theta}\} \subset Sp(B) = Sp(A) = \{z_1, z_2, \dots, z_d\}$, donc $P(re^{i\theta}) = \overline{re^{i\theta}} = re^{-i\theta}$ et, d'après la question précédente :

$$P(A_i) = P(rR(\theta)) = {}^t(rR(\theta)) = {}^tA_i.$$

Dans tous les cas, $P(A_i) = {}^tA_i$, donc :

$$P(B) = \text{diag}(P(A_1), P(A_2), \dots, P(A_r)) = \text{diag}({}^tA_1, {}^tA_2, \dots, {}^tA_r) = {}^t(\text{diag}(A_1, A_2, \dots, A_r)) = {}^tB.$$

Enfin :

$$P(A) = QP(B)^tQ = Q{}^tB^tQ = {}^t(QB^tQ) = {}^tA.$$

Ainsi, il existe $P \in \mathbb{R}[X]$ tel que $P(A) = {}^tA$, autrement dit :

Si une matrice A de $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ vérifie la condition (C₄), alors elle vérifie la condition (C₁).